федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего профессионального образования

«Санкт-Петербургский государственный морской технический университет»

КАФЕДРА СУДОВОЙ АВТОМАТИКИ И ИЗМЕРЕНИЙ

Лаборатория моделирования динамических систем ДИСЦИПЛИНА: «Теория автоматического управления»

Лабораторная работа № 5

Исследование системы автоматического регулирования (машина-двигатель, управляемая регулятором Дж. Уатта). Условие устойчивости И. А. Вышнеградского.

ЦЕЛЬ РАБОТЫ: получение практических навыков в исследовании устойчивости состояний равновесия простейших статических систем автоматического регулирования.

ВВЕДЕНИЕ В РАБОТУ

Математической моделью машины-двигателя, управляемой статическим регулятором, является система дифференциальных уравнений следующего вида:

Система $\begin{cases} T_a \dot{\varphi} + \Theta \varphi = -\mu - f & -\text{машина-двигатель}; \\ T_r^2 \ddot{\mu} + T_k \dot{\mu} + \gamma \mu = \varphi & -\text{регулятор Дж. Уатта.} \end{cases}$

Представленную систему уравнений можно записать в виде одного уравнения:

$$T_a T_r^2 \ddot{\mu} + \left(T_a T_k + \Theta T_r^2\right) \ddot{\mu} + \left(T_a \gamma + \Theta T_k\right) \dot{\mu} + \left(\gamma \Theta + 1\right) \mu = f$$

или

$$T_a T_r^2 \ddot{\varphi} + \left(T_a T_k + \Theta T_r^2\right) \ddot{\varphi} + \left(T_a \gamma + \Theta T_k\right) \dot{\varphi} + \left(\gamma \Theta + 1\right) \varphi = -T_r^2 \ddot{f} - T_k \dot{f} - \gamma f.$$

Состояния равновесия системы определяются как:

$$\varphi_c = -\frac{\gamma}{1+\gamma\Theta} f_0, \quad \mu_c = \frac{1}{1+\gamma\Theta} f_0.$$

Состояние равновесия данной системы - устойчивы, если выполняется условие:

$$(T_aT_k + \Theta T_r^2)(T_a\gamma + \Theta T_k) > T_aT_r^2(\gamma\Theta + 1).$$

В случае , когда $\Theta = 0$, условие устойчивости следующее:

 $T_{a}T_{k}\gamma > T_{r}^{2}$ (условие устойчивости И. А. Вышнеградского)

Порядок выполнения работы:

- 1. По дифференциальному уравнению составьте структурную математическую модель системы.
- 2. Используя ранее заданные параметры объектов получите графики переходных процессов

$$\varphi(t)$$
 $\mu(t)$ на одном поле $\varepsilon(t)$

- 2. Постройте фазовые портреты $\dot{\mu}(\mu)$ и $\dot{\varphi}(\varphi)$.
- 3. Определите основное свойство системы устойчива, неустойчива.
- 4. Используя условие Максвелла изменяя параметры регулятора переведите систему в другое качественное состояние.
- 5. Получите графики: $\varphi(t)$, $\mu(t)$, $\varepsilon(t)$, $\dot{\mu}(\mu)$, $\dot{\varphi}(\varphi)$.

6. Сделайте необходимые выводы.

Отчет должен содержать:

- 1. Дифференциальное уравнение и решение дифференциального уравнения.
- 2. Структурную схему исследуемой системы.
- 3. Графики, необходимые для изучения системы
- 4. Выводы об устойчивости системы.

Возможные вопросы на защите:

- 1. Какие системы называются статическими (астатическими)?
- 2. Что такое состояние равновесия и каким образом определяется ?
- 3. Какое состояние равновесия называется устойчивым (неустойчивым)?
- 4. В чем заключается условие устойчивости Вышнеградского?
- 5. Какое основное правило регулирования?
- 6. Как определяется устойчивость?
- 7. Вопросы к первым лабораторным работам.